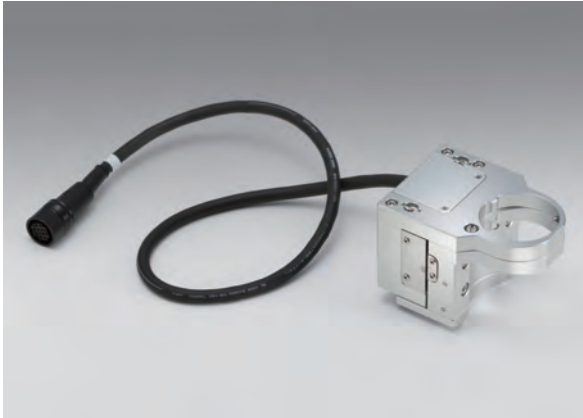


物镜驱动器 | SGSP-OBL

RoHS

大行程步进电机驱动物镜驱动器。



- 步进电机驱动，方便选配西格玛光机公司的多款控制器。
- 外形小，分辨率高，特别适用于和显微镜或自动对焦系统配合使用。
- 可用于正立型，倒立型显微镜。

信息

► 备有多款专用连接件，便于和各款显微镜以及物镜配合使用。

注意

► 和显微镜或物镜组合时，需要专用的连接部件。

应用系统

光学元件·
薄膜产品

镜架

底座

手动平台

驱动装置

自动平台

光源

目录

介绍

控制器 / 驱动器

软件

步进电机

AC伺服

电缆

压电陶瓷

直线运动系列

转动系列

摆动

真空用

选购件

□40mm

□60mm

□80mm

□85mm

□100mm

□120mm

其它

技术指标			
型号		SGSP-OBL-3	
机械 技术指标	行程 (mm)	3	
	台面尺寸 (mm)	(组装连接件)	
	丝杠 (mm)	精密研磨丝杠直径 $\phi 6$ 导程0.5	
	导轨形式	十字交叉滚柱	
	主要材料	铝合金	
	表面处理	白色氧化	
	自重 (kg)	0.4	
精度 技术指标	分辨率	(整步) ($\mu\text{m}/\text{脉冲}$)	1
		(半步) ($\mu\text{m}/\text{脉冲}$)	0.5
	最大速度 (mm/sec)	1	
	定位精度 (μm)	5	
	重复定位精度 (μm)	2	
	承载能力 (N)	4.9 (0.5kgf)	
	扭矩刚度 ($^{\circ}/\text{N}\cdot\text{cm}$)	-	
	空行程 (μm)	2	
	传动副间隙 (μm)	1	
	平行度 (μm)	-	
	运动平行度 (μm)	2	
俯仰 ($^{\circ}$)/偏摆 ($^{\circ}$)	15/15		
传感器	传感器型号	微型光电传感器: GP1S092HCPI (夏普 (株))	
	极限位置传感器	有 (常闭)	
	原点传感器	无	
	近接原点传感器	无	

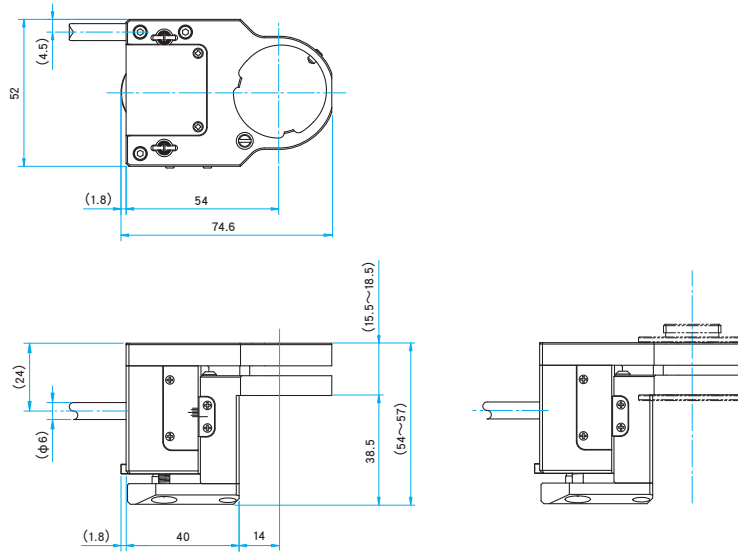
电机 / 传感器技术指标

电机	类型	5相步进电机 0.35A/相 (ORIENTAL MOTOR (株))
	型号	PK513PA-C21 (□20mm)
	步距角	0.72°
传感器	电源电压	DC+5V~+24V \pm 10%
	消耗电流	40mA以下 (单个传感器20mA以下)
	输出端电气特性	NPN集电极开路输出50mA
	信号的含义	遮光时: 输出晶体管OFF (截止)

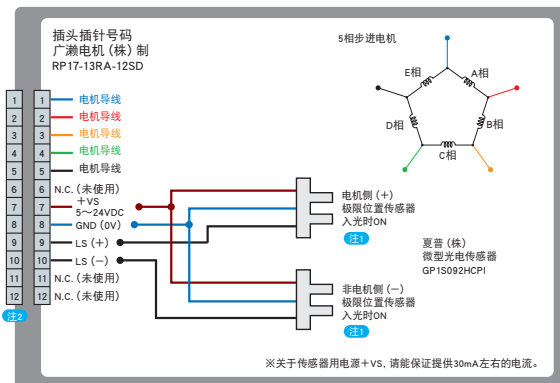
推荐选用的驱动器 / 控制器型号

电器系统	驱动器	SG-5MA, SG-55MA, SG-514MSC
	控制器	GSC-01, GSC-02, SHOT-702, GIP-101, SHOT-302GS, SHOT-304GS, HIT-M·HIT-S

外形图



■ 接线图



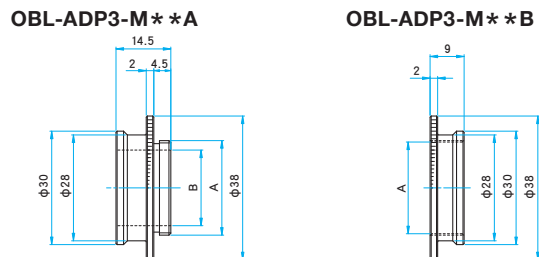
注1 定义电机侧极限位置传感器为+方向。此自动平台没有专门的原点, 原点接近传感器, 我们兼用极限位置传感器为原点传感器了。

注2 电缆插头型号: 广濂电机(株)制 RP17-13PA-12PC/RP17-PC-122

物镜用连接件



外形图



各种连接件

型号	螺纹尺寸 (mm)	A (mm)	B (mm)
OBL-ADP3-M20.32A	显微镜侧 M20.32	M20.32 P=0.706 (W0.8×1/36)	15
OBL-ADP3-M20.32B	对物侧 M20.32	M20.32 P=0.706 (W0.8×1/36)	-
OBL-ADP3-M25.0A	显微镜侧 M25.0	M25.0 P=0.75	20
OBL-ADP3-M25.0B	对物侧 M25.0	M25.0 P=0.75	-
OBL-ADP3-M26.0A	显微镜侧 M26.0	M26.0 P=0.706 (W26.0×1/36)	21
OBL-ADP3-M26.0B	对物侧 M26.0	M26.0 P=0.706 (W26.0×1/36)	-

应用系统
光学元件·薄膜产品
镜架
底座
手动平台
驱动装置

■ 自动平台

光源

目录

介绍

控制器 / 驱动器

软件

步进电机

AC伺服

电缆

压电陶瓷

直线运动系列

转动系列

摆动

真空用

选购件

□40mm

□60mm

□80mm

□85mm

□100mm

□120mm

其它